

# Drehgreifmodul EHMD

FESTO



Extrem  
kompakt!

## Drehen und Greifen

### Highlights

- Wahlweise voll elektrisch oder mit pneumatischem Greifer
- Sehr kompakt
- Optionales Ausgleichsmodul zur Kompensation der Gewindesteigung von Deckeln (ohne Bewegung der Z-Achse) bis zu 10 mm während der Rotation
- Einfaches Konfigurieren des Festo Motor Controllers mit Festo Configuration Tool FCT

Das kompakteste Drehgreifmodul seiner Klasse ist ideal für das Handling kleiner Gegenstände in vielen Applikationen. EHMD eignet sich besonders für die Laborautomation, z.B. für das problemlose Öffnen von unterschiedlichsten Probefläschchen. Das einzigartige Z-Modul gleicht Gewindesteigungen der Deckel intuitiv aus – ohne Umrüstzeiten! Und EHMD ist absolut einfach zu integrieren mit dem Motorcontroller CMMO im Kraftbetrieb.

### Für viele Aufgaben gerüstet

Ob In-vitro-Diagnose, Zell- oder Genomforschung, Qualitätsprüfungen in der Biotech-Pharma-Industrie: EHMD ist absolut zuverlässig. Bei der Probenvorbereitung ebenso wie bei der Analyse, beim Beladen von Zentrifugen, beim Greifen, Rotieren und Platzieren von Mikrotiter-Platten oder eben beim Öffnen und Verschließen von Probefläschchen – auch unterschiedlich großen.

In Kombination mit einem 3D-Portal lassen sich auch Qualitätsprüfungen mit Kameras, Barcode-Erkennung oder Druckvorgänge mit Labeldruckern realisieren, auch in der Klein-teilemontage und der Elektronik-industrie oder der Nahrungs-mittel- und Getränkeindustrie.

### Pneumatisch oder elektrisch?

Den EHMD gibt es in zwei Versionen: vollelektrisch oder mit einem pneumatischen Greifer. Beide erlauben endloses Rotieren.

# Drehgreifmodul EHMD

Das Drehgreifmodul EHMD gibt es in zwei Varianten: Rotieren und Greifen elektrisch oder Rotieren elektrisch und Greifen pneumatisch.

| Rotieren: elektrisch, endlos, mit Encoder |   |
|---|---|
| Max. Drehmoment [Nm]                      | 0,3, ausreichend zum Öffnen von Fläschchen bis 15 ml Inhalt |
| Genauigkeit [°]                           | 0,2   |
| Max. Geschwindigkeit [U/min]              | 150, bei niedrigerem Drehmoment bis 240                     |

| Greifen: elektrisch oder pneumatisch |  |
|--------------------------------------|--|
| Hub [mm]                             | 2 x 5  |
| Geschwindigkeit [mm/s]               | 6  |
| Max. Greifkraft [N]                  | 35   |
| Öffnungszeit                         | < 0,4 s bei einem Hub von 2 x 2 mm im Positioniermodus   |
| Version mit elektrischem Greifer     | Positionieren oder für Kraftbetrieb, selbstsperrend bei Energieverlust, Gewicht 681 g                      |
| Version mit pneumatischem Greifer    | Kraftbetrieb mit Krafteinstellung über Betriebsdruck, mit T-Nut für einen Näherungsschalter, Gewicht 577 g |
| Temperatur [°C]                      | 0 ... 40   |
| Schutzklasse                         | IP20   |



## Vielfältiges Zubehör

Z.B. ein Befestigungsadapter, der sich beim Öffnen und Schließen von Fläschchen auch für eine Kompensation der Gewindesteigung der Deckel nutzen lässt. Während der Rotation muss so die Z-Achse nicht genutzt werden – der Capping- oder Decapping-Vorgang wird einfacher, schneller

und universell für verschiedenste Deckeltypen und Gewindesteigungen.

Weitere Adapterplatten für verschiedene Z-Achsen sind ebenso erhältlich.

## Systemübersicht inklusive Zubehör

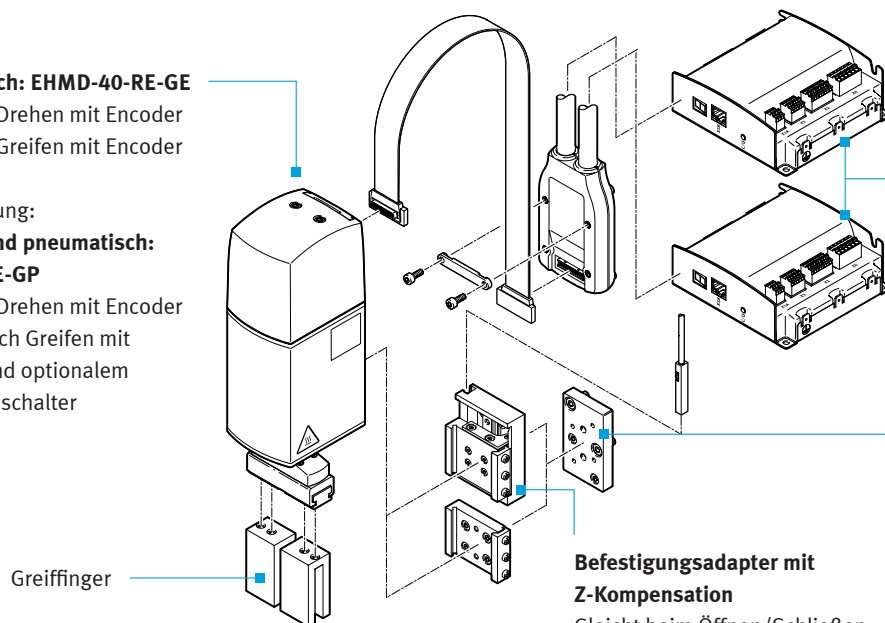
### Voll elektrisch: EHMD-40-RE-GE

- Elektrisch Drehen mit Encoder
- Elektrisch Greifen mit Encoder

ohne Abbildung:

### Elektrisch und pneumatisch: EHMD-40-RE-GP

- Elektrisch Drehen mit Encoder
- Pneumatisch Greifen mit Zylinder und optionalem Näherungsschalter



### Motorcontroller CMMO-ST

- Motion, Ethernet, IO-Link
- Motorcontroller mit Encoder-Eingang

Adapterplatte zur Befestigung an eine z-Achse

### Befestigungsadapter mit Z-Kompensation

Gleicht beim Öffnen/Schließen von Fläschchen oder Röhrchen die Gewindesteigung der Deckel bis 10 mm aus.